

## Actionneur pour volets roulants

F401

### Descriptif produit

Cet actionneur se présente en boîtier DIN avec 2 relais interverrouillés et est doté de 3 boutons et 3 voyants (LED).

Cet actionneur est prévu pour fonctionner en combinaison avec des dispositifs de commande évolués spécialement conçus pour la gestion des volets roulants.

Cet actionneur peut néanmoins être géré par tous les autres dispositifs de commande, mais sans toutefois disposer de la fonction Préréglage (Preset).

### Fonction Préréglage (Preset) :

Au mode de fonctionnement MONTÉE/DESCENTE monostable et bistable vient s'ajouter la prédisposition d'un positionnement spécifique (Preset) du volet en fonction de la configuration du dispositif de commande qui le pilote. Pour plus de détails, voir fiche technique de la commande de volet évoluée.

La fonction Préréglage (Preset) peut également être gérée par le Module scénarios (activation de scénarios avec le volet dans des positions préétablies). Dans ce cas, placer le volet dans la position désirée pendant la mémorisation du scénario.

**Remarque :** la date de production du Module scénarios doit être ultérieure à la semaine 29 de l'année 2012.

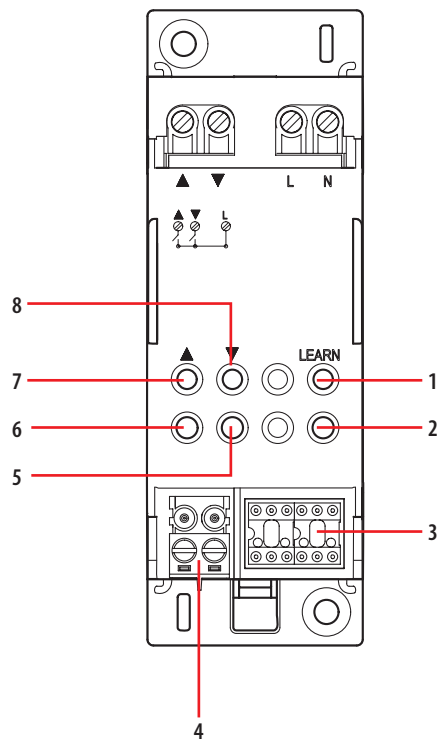
### Caractéristiques techniques

Alimentation par BUS SCS :	27 Vcc
Alimentation de fonctionnement avec BUS SCS :	18 – 27 Vcc
Consommation max. :	16 mA
Température de fonctionnement :	0 – 40 °C
Puissance/consommation des charges pilotées :	250 Vcc - 2 A
Degré de protection :	IK04
Degré de robustesse :	IP20

### Dimensions

Encombrement : 2 modules DIN

Vue frontale



### Légende

1. Bouton de configuration Push&Learn et d'ajustement de la position du volet
2. Voyant (LED) : allumé pendant la phase d'ajustement de la position
3. Zone de configuration (cette zone ne doit être utilisée que dans des installations MyHOME avec une configuration physique)
4. borne pour BUS
5. Voyant (LED) DESCENTE : allumé (lumière fixe) lorsque le volet est abaissé.
6. Voyant (LED) MONTÉE : allumé (lumière fixe) lorsque le volet est remonté ; clignote pendant la configuration virtuelle.
7. Bouton de MONTÉE volet
8. Bouton de DESCENTE volet

## Configuration

Dans une installation domotique MyHOME, le dispositif peut être configuré de deux façons :

- CONFIGURATION PHYSIQUE, en insérant les cavaliers de configuration dans leurs logements respectifs.
- Configuration via le logiciel MyHOME\_Suite, téléchargeable à partir du site [www.homesystems-legrandgroup.com](http://www.homesystems-legrandgroup.com) ; ce mode présente l'avantage d'offrir beaucoup plus d'options que la configuration physique.

Pour la liste des modes et leur signification, se référer aux indications contenues dans cette fiche et à la section "Descriptions des fonctions" du logiciel MyHOME\_Suite.

**Note:** Pour ce dispositif, le MyHOME Server configure automatiquement 1 canal.

### 1.1 Adressage

Type d'adresse		Configuration virtuelle (MyHOME_Suite)	Configuration physique
Point par point	Pièce	0-10	A=1-9
	Point lumineux	0-15	PL = 1-9
Groupe		Groupe 1 - Groupe 10 : 0-255	G=0-9

### 1.2 Mode

Configuration virtuelle (MyHOME_Suite)		Configuration physique
Fonction	Paramètre / ajustement	
Actionneur maître <sup>1)</sup>	Maître	M=0
Actionneur comme esclave. Reçoit une commande envoyée par un actionneur maître ayant la même adresse	Esclave	M=SLA
Poussoir (On monostable), l'actionneur ignore les commandes de type Pièce et Générale	Maître PUL	M=PUL

**N.B. 1) :** Fonctionnement selon le mode configuré dans le dispositif de commande. Après l'acquisition des positions du volet (ouvert et fermé), il sera possible d'avoir 100 positions différentes.

Pour l'utilisation "Actionneur comme esclave avec la fonction PUL" et pour définir le positionnement spécifique (Préréglage), utiliser la configuration virtuelle MyHOME\_Suite.

#### 1.2.1 Type de moteur

Configuration virtuelle (MyHOME_Suite)		Configuration physique
Type	Paramètre / ajustement	
Standard avec ajustement automatique de la position	Standard automatique	Type=-
Standard avec ajustement manuel de la position	Standard	Type=1
À impulsions	Impulsion	Type=2

**REMARQUE :** Pour régler la "Durée de l'impulsion de stop" et la "Durée de l'impulsion de montée ou de descente", utiliser la configuration virtuelle MyHOME\_Suite.

#### 1.3 Méthode pour les moteurs pas à pas équipés d'un 3ème fin de course :

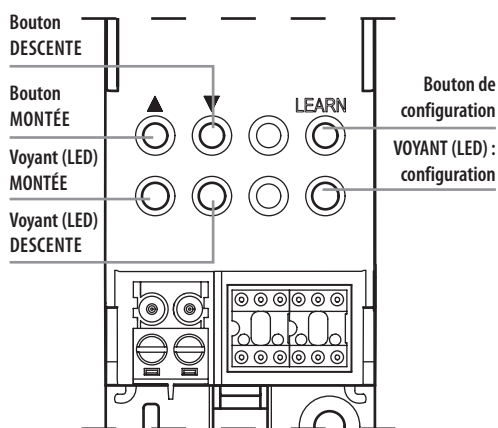
En insérant le cavalier de configuration 2 dans le logement Type et le cavalier de configuration 9 en position Pre du dispositif et en appuyant sur le bouton ARRÊT (STOP) de la commande lorsque le volet est à l'arrêt, celui-ci se déplacera jusqu'à la position du 3ème fin de course.

### Ajustement de la position du volet

Cette opération est obligatoire pour le fonctionnement correct de l'actionneur, lequel devra mémoriser les positions extrêmes du volet, c'est-à-dire ouverture maximale et fermeture maximale.

Dans le cas où cette opération ne serait pas effectuée, l'actionneur ne pourrait pas être piloté par les dispositifs de commande, mais seulement actionné sur place en agissant sur les boutons prévu à cet effet.

En fonction du type de moteur, il sera nécessaire de suivre des procédures différentes :



### Ajustement de la position automatique

S'applique au moteurs standard.

1. appuyer pendant au moins 3 secondes sur le bouton de configuration. Le voyant (LED) correspondant s'allume.
2. Appuyer brièvement sur le bouton "MONTÉE". Le volet montera et le voyant (LED) "MONTÉE" s'allume.
3. Après avoir atteint sa position d'ouverture maximale, le volet descendra automatiquement jusqu'à la fermeture complète. Le voyant (LED) "DESCENTE" s'allume. Dans cette phase, l'actionneur calcule et mémorise le temps de fermeture (\*).
4. Après quoi, le volet remontera automatiquement jusqu'à la position d'ouverture maximale. Le voyant (LED) "MONTÉE" s'allume. Dans cette phase, l'actionneur calcule et mémorise le temps d'ouverture.
5. L'extinction du voyant (LED) associé au bouton de configuration et du voyant (LED) "MONTÉE" confirme la fin de la procédure d'ajustement.

**Remarque (\*)** : S'il ne se produit pas ce que décrit au point 3, procéder à l'ajustement manuel de la position du dispositif et placer le cavalier de configuration 1 dans la position Type d'actionneur.

### Ajustement manuel de la position

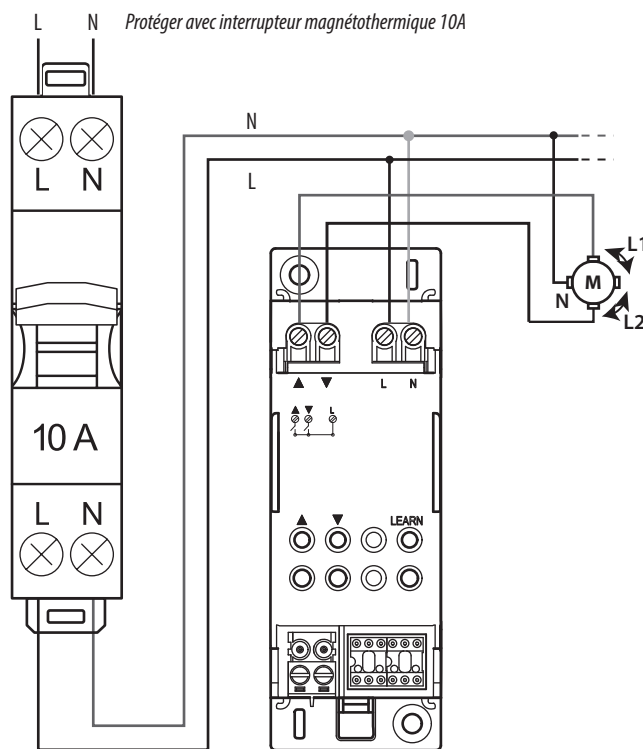
S'applique aux moteurs standard ou pas à pas.

1. appuyer pendant au moins 3 secondes sur le bouton de configuration. Le voyant (LED) correspondant s'allume.
2. Appuyer brièvement sur le bouton "MONTÉE". Le volet montera et le voyant (LED) "MONTÉE" s'allume.
3. Lorsque le volet a atteint la position d'ouverture maximale, appuyer sur le bouton "DESCENTE". Le volet descendra et le voyant (LED) "DESCENTE" s'allume. Dans cette phase, l'actionneur calcule et mémorise le temps de fermeture du volet.
4. Lorsque le volet est complètement baissé, appuyer sur le bouton "MONTÉE". Le volet montera et le voyant (LED) "MONTÉE" s'allume. Dans cette phase, l'actionneur calcule et mémorise le temps d'ouverture du volet.
5. Une fois la position d'ouverture maximale du volet atteinte, appuyer sur le bouton "DESCENTE". Le voyant (LED) "MONTÉE" s'éteindra. La procédure d'ajustement de la position est alors terminée. Le voyant (LED) associé au bouton de configuration s'éteindra pour confirmer l'exécution correcte de cette opération.

**AVERTISSEMENT** : la précision de l'ajustement, et donc du contrôle de la position du volet, dépend de la justesse avec laquelle sont relevées manuellement les positions de fin de course pendant l'opération même d'ajustement.

### Schéma de câblage

#### Moteur standard avec fin de course électronique



Moteurs standard avec fin de course mécanique raccorder le conducteur neutre

#### Moteur pas à pas

Pour le raccordement, se référer aux indications fournies avec l'interface du moteur.